

Lineare Algebra und Analysis in mehreren Variablen für das Lehramt Übungstermin 7

1. Sei V der Vektorraum aller Funktionen $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ der Form $x \mapsto p(x) e^x$, wobei p eine Polynomfunktion vom Grad ≤ 2 ist. Da die Ableitung f' jeder Funktion $f \in V$ wieder in V liegt, ist die Zuordnung $f \mapsto f'$ eine lineare Abbildung $V \rightarrow V$.
 - (i) Berechnen Sie ihren Kern! Benutzen Sie dabei *keine* Matrixdarstellung, sondern arbeiten Sie direkt mit Funktionen!
 - (ii) Schließen Sie aus dem Ergebnis von (i) *ohne jegliche weitere Rechnung*, welche Funktionen $f \in V$ die Ableitung einer Funktion $F \in V$ sind!
2. Zeigen Sie, dass die Ähnlichkeit von $n \times n$ -Matrizen über \mathbb{K} eine Äquivalenzrelation ist! Schreiben Sie $\mathbf{A} \sim \mathbf{B}$, wenn es eine invertierbare Matrix $\mathbf{S} \in \mathbb{K}^{n \times n}$ gibt mit $\mathbf{A} = \mathbf{S}^{-1} \mathbf{B} \mathbf{S}$ und zeigen Sie, dass für beliebige $\mathbf{A}, \mathbf{B}, \mathbf{C} \in \mathbb{K}^{n \times n}$ gilt:
 - 1.) $\mathbf{A} \sim \mathbf{A}$,
 - 2.) $\mathbf{A} \sim \mathbf{B} \Rightarrow \mathbf{B} \sim \mathbf{A}$,
 - 3.) $\mathbf{A} \sim \mathbf{B}$ und $\mathbf{B} \sim \mathbf{C} \Rightarrow \mathbf{A} \sim \mathbf{C}$.
3. Sei V ein endlichdimensionaler Vektorraum und $P : V \rightarrow V$ eine lineare Abbildung, für die $P \circ P = P$ gilt¹.
 - (i) Welche Eigenwerte kann eine solche Abbildung besitzen?
 - (ii) Zeigen Sie, dass $V = U \oplus W$, wobei U der Kern und W das Bild von P ist!
 - (iii) Zeigen Sie, dass P diagonalisierbar ist!
4. Geben Sie ein Beispiel für die in Aufgabe 3 behandelte Situation mit $V = \mathbb{R}^3$ an, das illustriert, wie man sich die abstrakt bewiesenen Sachverhalte vorstellen soll!
5. Sei \mathbf{A} eine $n \times n$ -Diagonalmatrix. Mit $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ werden die (verschiedenen) Diagonalelemente bezeichnet. Zeigen Sie, dass es $n \times n$ -Matrizen \mathbf{P}_j (für $j = 1, \dots, m$) gibt, sodass gilt: Das Bild von \mathbf{P}_j ist der Eigenraum von \mathbf{A} zum Eigenwert λ_j und

$$\sum_{j=1}^m \lambda_j \mathbf{P}_j = \mathbf{A}, \quad \sum_{j=1}^m \mathbf{P}_j = \mathbf{E}_n, \quad \mathbf{P}_j^2 = \mathbf{P}_j \text{ für alle } j, \quad \mathbf{P}_j \mathbf{P}_k = 0 \text{ für } j \neq k.$$

Tipp: Spalten Sie \mathbf{A} in eine Linearkombination $\lambda_1 \mathbf{P}_1 + \dots + \lambda_m \mathbf{P}_m$ mit Diagonalmatrizen \mathbf{P}_j auf! Es ist ganz leicht!

¹Eine lineare Abbildung eines Vektorraums *in sich* mit dieser Eigenschaft (man schreibt dann meist einfach $P^2 = P$) wird *Projektion* genannt. Aber Achtung: Dieses Wort wird manchmal auch für lineare Abbildungen eines Vektorraums in einen *anderen* Vektorraum verwendet, wie beispielsweise im Buch.

6. Sei \mathbf{A} eine diagonalisierbare $n \times n$ -Matrix. Mit $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ werden die (verschiedenen) Eigenwerte bezeichnet. Zeigen Sie, dass es $n \times n$ -Matrizen \mathbf{P}_j (für $j = 1, \dots, m$) gibt, sodass gilt: Das Bild von \mathbf{P}_j ist der Eigenraum von \mathbf{A} zum Eigenwert λ_j und

$$\sum_{j=1}^m \lambda_j \mathbf{P}_j = \mathbf{A}, \quad \sum_{j=1}^m \mathbf{P}_j = \mathbf{E}_n, \quad \mathbf{P}_j^2 = \mathbf{P}_j \text{ für alle } j, \quad \mathbf{P}_j \mathbf{P}_k = 0 \text{ für } j \neq k.$$

Die erste dieser Beziehungen wird *Spektraldarstellung* von \mathbf{A} genannt.

Tipp: Benutzen Sie den Umstand, dass es eine invertierbare $n \times n$ -Matrix \mathbf{S} gibt mit $\mathbf{A} = \mathbf{S}^{-1} \mathbf{D} \mathbf{S}$, wobei \mathbf{D} eine Diagonalmatrix ist, und machen Sie das, was Sie in Aufgabe 5 mit \mathbf{A} gemacht haben, nun mit \mathbf{D} . Danach „transformieren“ Sie wieder zurück.

7. Betrachten Sie dieselbe Situation wie in Aufgabe 6.

(i) Zeigen Sie, dass

$$\mathbf{A}^2 = \sum_{j=1}^m \lambda_j^2 \mathbf{P}_j, \quad \mathbf{A}^3 = \sum_{j=1}^m \lambda_j^3 \mathbf{P}_j, \quad \text{allgemein: } \mathbf{A}^r = \sum_{j=1}^m \lambda_j^r \mathbf{P}_j,$$

und schreiben Sie eine Formel für $f(\mathbf{A})$ an, die man demnach für Funktionen f , die zumindest für die Eigenwerte von \mathbf{A} definiert sind, erwarten kann.

(ii) Zeigen Sie: Ist \mathbf{A} invertierbar und $f(x) = \frac{1}{x}$, so ist $f(\mathbf{A}) = \mathbf{A}^{-1}$.

8. Mit $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ und $\alpha \in \mathbb{R}$ berechnen Sie $e^{\alpha \mathbf{A}}$.

9. Zeigen Sie unter Ausnutzung der Jordan-Normalform, dass jede komplexe quadratische Matrix \mathbf{A} als Summe

$$\mathbf{A} = \mathbf{D} + \mathbf{N}$$

geschrieben werden kann, wobei \mathbf{D} diagonalisierbar ist, \mathbf{N} nilpotent (d.h. es existiert ein $q \in \mathbb{N}$ mit $\mathbf{N}^q = 0$) und $\mathbf{D}\mathbf{N} = \mathbf{N}\mathbf{D}$ gilt.

Tipp: Spalten Sie die Jordan-Normalform von \mathbf{A} in eine solche Summe auf (es ist leicht zu erkennen, wie das geht) und „transformieren“ Sie wieder zurück.

10. Von den folgenden Matrizen aus $\mathbb{C}^{3 \times 3}$ lässt sich *ohne jegliche Rechnung* sofort erkennen, welche diagonalisierbar sind und welche nicht. Begründen Sie jeweils!

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & i & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & i \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$